

УДК 614.842:004.358

О.В. Головка, О.Є. Пенкіна
A.V. Golovko, O.E. Penkina

ВИКОРИСТАННЯ КЛІТИННИХ АВТОМАТІВ ДЛЯ ПОДАВАННЯ МАСООБМІНУ І ЕНЕРГООБМІНУ У ПРОЦЕСІ ПОШИРЕННЯ ВОГНЮ

USE OF CELLULAR AUTOMATS FOR PRESENTATION OF MASSTRANSFER AND ENERGY EXCHANGE IN THE PROCESS OF DISTRIBUTION OF FIRE

Для визначення параметрів горіння і оцінки наявності загроз об'єктам транспортної інфраструктури створена дискретна динамічна система – клітинний автомат процесу поширення пожежі (КАППП), зокрема модель взаємодії між клітинами, складовими частинами КАППП, що моделює поширення вогню по полігону. У статті наведено математичну модель зміни хімічного складу клітини внаслідок процесів масо-, тепло- і енергообміну. Поширення вогню задається локальними рівняннями у часткових похідних,

що описують процеси масо- і теплообміну. Поведінка клітинних автоматів як однорідних дискретних динамічних систем повністю визначається правилами переходів станів автомата, що включають взаємодію між сусідніми клітинами. Ці відносини можуть відобразити рівняння у часткових похідних, якими, у свою чергу, і задається процес горіння і розповсюдження вогню. Завдання даної статті – показати можливості моделювання цих процесів на основі клітинних автоматів як взаємодію між сусідніми клітинами.

УДК 629.4.083

М.М. Бабасв
M.M. Babayev

НЕЙРОМЕРЕЖЕВІ МОДЕЛІ КОНТРОЛЮ СТАНУ ТЯГОВОГО ПРИВОДА ЕЛЕКТРОПОЇЗДА

NEJROSETEVYUE MODELS OF THE CONTROL OF CONDITION OF A THRUST DRIVE OF AN ELECTRIC TRAIN

Наведено результати моделювання нейромережевої моделі контролю теплового стану тягового привода моторвагонного рухомого складу, яка функціонує у реальному

часі, враховує як попередній стан тягового двигуна (ТЕД) постійного струму, та і дозволяє виконувати прогноз його подальшої роботи за параметром температури.

УДК 629.4.083:629.424.2

В.С. Блиндюк
V.S. Blindjuk

ЛІНЕАРИЗАЦІЯ МАТЕМАТИЧНОЇ МОДЕЛІ ТЯГОВОГО ПРИВОДА ЕЛЕКТРОПОЇЗДА НА ОСНОВІ ЗАСОБІВ ГЕОМЕТРИЧНОЇ ТЕОРІЇ КЕРУВАННЯ

LINEARIZATION OF A MATHEMATICAL MODEL OF A THRUST DRIVE OF AN ELECTRIC TRAIN ON THE BASIS OF MEANS OF THE GEOMETRIC THEORY OF CONTROL

Розглянуто можливість визначення оптимальних законів керування процесами руху електропоїздів на основі геометричної

теорії керування. Проведено синтез оптимальних керувань моторвагонного рухомого складу за допомогою системи